Интеграция оборудования «Navigard» в КПО «Кобра 8»

Для интеграции оборудования компании «Navigard», используемого передачу данных в сети Internet, необходимо использовать ПО производителя оборудования NV GPRS Server и драйвер «LC- CPM».

Для корректного отображения сообщений в приложении «Дежурный оператор» в шаблон событий Ademco Contact необходимо дописать следующие данные

Код	Зона	Класс	Описание
1702	000	Система	Включение
			передачи данных
			(прописка)
1704	000	Система	Синхронизация
			времени по
			Интернету
1718	999	Проход	Начало задержки
			на вход

Настройки NV GPRS Server:

Приложение NV GPRS Server предназначено для приема сообщений от объектового оборудования GSM-GPRS/Ethernet Navigard и передачи в стороннее ПО (рисунок 1)

🔷 NV GPRS Server 4.0.38 (осталось 59 дн.)						
Файл Управление службой Инструменты Помощь						
🗢 🚨 🗐 👟						
Приём отчётов		Настройки программы				
21xx 🛛 87xx	ТСР/ІР СОМ-порт	📝 Автозапуск				
Порт Порт	Соединение через СОМ-порт	Иконка в трее				
7775	Порт	🔽 Подробный лог				
	COM10 -	📝 Ротация логов				
	Скорость соединения	Антиспам				
	1200 🔻					
	Время ожидания ack					
	1					
	Тип приёмника					
	Surgard 👻					
Таймаут контроля связи						
15	1 •	Свернуть в трей				
	🔽 Сердцебиение	Закрыть окно				

Рисунок 1. Окно программы NV GPRS Server

Окно программы разделено на три части, соответственно назначению настроек в каждой. В разделе «Прием отчетов» необходимо выбрать один или несколько портов входящих сообщений от передатчиков. Изменения порта в программе должно сопровождаться соответствующими изменениями в настройках передатчика.

▲ Внимание! Не все модели передатчиков поддерживают изменение порта. Не меняйте эти значения без острой на то необходимости

При использовании роутера необходимо настроить NAT-сервер и выполнить проброс портов, указанных в настройках на локальный ПК, на котором запущен NV GPRS Server.

Таймаут контроля связи – это время, в течении которого с объекта должно прийти сообщение. В ином случае в мониторинговую программу будет отправлено сообщение об отсутствии связи с объектом и номер данного объекта.

В разделе «Передача отчетов» выбирается тип связи с мониторинговым ПО (в нашем случае КПО «Кобра 8»). Для передачи данных с NV GPRS Server на драйвер LC-CPM необходимо выбрать вкладку «COM-порт».

Порт – Указывается СОМ порт, на который выдается информация для драйвера (возможно использовать реальный физический СОМ-порт или виртуальный, созданный программно).

Примечание! В зависимости от используемого программного обеспечения для создания виртуальных СОМ-портов, возможно потребуется настроить перенаправление данных с одного порта (указан в NV GPRS Server) в другой (указан в драйвере LC-CPM) в соответствии с руководством пользователя к используемому ПО.

Скорость соединения – скорость работы СОМ-порта. Выставляется значение 1200.

Время ожидания ack – данный параметр оставляем по умолчанию со значением 1.

Тип приемника – указывается формат передаваемых сообщений в стороннее ПО. В нашем случае необходимо использовать формат *Surgard*.

Номер приемника – данный параметр оставляем без изменений. В разделе «Настройка программы» выставляются общие настройки NV GPRS Server. Желательно выставить автозапуск. Данный параметр позволит в автоматическом режиме запускать ПО при загрузке операционной системы.

По окончанию настройки приложения необходимо запустить GPRS Server. Для этого в меню выберите «Управление службой» и кликните подменю «Запуск».

Если вы хотите запрограммировать передачу отчетов от NV GPRS Server по TCP/IP, то в настройках драйвера LC-CPM, порт должен соответствовать порту, прописанному в настройке для tcp/ip gprs server. Также в файле конфигураций драйвера LC-CPM долна присутствовать сточка LanSh=1, которая отвечает за активацию приема сообщений драйвером LC-CPM по TCP/IP каналу.

Работа с драйвером «LC-CPM»

Драйвер LC-CPM (рисунок 2) предназначен для приема сообщений с оборудования / ПО на COM-порт в формате SurGard.

КПО Кобра 2008 - Драйвер LC-СРМ – 🗆 🗙						
Состояние						
Контроль связи со станцией 🔲 Связь с сервером сообщений						
Дата и время запуска 13.02.2015 10:39:53						
Пароль для закрытия 64129						
13.02.2015 10:39:53 Соединение 13.02.2015 10:39:53 Соединение установлено.						

Рисунок 2. Внешний вид драйвера

Драйвер разделен на два окна: «состояние» и «настройки».

В окне «состояние» отображается контроль связи с центральной станцией/ПО, связь с «Сервером сообщений» КПО «Кобра 8» а так же пароль для закрытия драйвера.Зеленые квадратики означают наличие связи. Если по какой то причине связь с ЦС/ПО или сервером сообщений отсутствует, то соответствующий квадратик будет гореть отображен красным цветом.

В окне «настройки» есть только один пункт – выбор СОМ порта, который будет опрашиваться для приема сообщений с ЦС/ПО.

Файл конфигурации драйвера.

В файле конфигурации драйвера LC-CPM в строке firstnumber= указывается префикс, который необходимо указывать в Менеджере объектов при добавлении нового объекта. Также при добавлении нового объекта необходимо выбрать формат приема данных(тип связи с объектом) Surgard/

Для корректного отображения сообщений в приложении «Дежурный оператор», каждый прибор, подключенный к NV GPRS Server необходимо прописать в файл конфигурации в параметре [Razdels] (рисунок 3).

🗍 drvlccpm.ini — Б. 🕅 🗆 🗆 💌	
Файл Правка Формат Вид Справка	
[main] ComPort=COM11 n_abs=16	*
Attention=10:00:05 PathForSoob= host=localhost	
FirstNumber=16 OTS=0 SendK7=0 SendK8=1 NotSendToDiskK8=0 [ServerHost] Address=127.0.0.1 Port=12543	
[Razdels] 1_1=0001 1_2=0002 2_1=0003 3_1=0004	-

Рисунок 3. Файл конфигурации драйвера

Первое число обозначает номер прибора; Второе число (после знака подчеркивания) обозначает номер раздела; Третье число (после знака равно) обозначает пультовый номер объекта (раздела) соответствующий панели.

Пультовый номер объекта (раздела) состоит из префикса, указанного в строке FirstNumber и 4-х цифр после знака равно в параметре [Razdels].

Параметр [ServerHost] отвечает за связь драйвера с Сервером сообщений в локально сети или сети Internet. В случае, если драйвер и СС установленны на одном ПК – оставьте данный параметр без изменений. В случае, если драйвер и СС находятся на разных ПК – необходимо прописать IP адрес и порт ПК, на котором установлен СС.

💿 Пример Для примера рассмотрим несколько объектов: Магазин с двумя разделами, склад и офис. В магазине установлен ППКОП с номером 0015. ППКОП охраняет два раздела - торговый зал и кабинет директора; на складе установлен ППКОП с номером 0129; в офисе установлен ППКОП с номером 1623. Для кадого объекта необходимо завести карточку в КПО «Кобра 8». Тогда параметр [Razdels] в файле конфигурации драйвера будет иметь следующий вид: [Razdels] 15 1=1001 //Первый раздел магазина (торговый зал). 15 2=2001 //Второй раздел магазина (кабинет директора) 129 1=1002 //Склад 1623 1=1003 //Офис Значение пультовых номеров вы выбираете самостоятельно из числа не занятых на данный момент. Пультовые номера в Менеджере объектов для примера будут иметь следующие значения: 161001 Магазин - торговый зал (первый раздел) 162001 Магазин - кабинет директора (второй раздел)

161002 Склад

161003 Офис

где 16 - префикс системы (драйвера)